

همان‌طور که در ابتدای کتاب راهنمای معلم نیز اشاره شد بهتر است در رشته الکتروتکنیک تدریس کتاب مدارهای الکتریکی در شروع سال تحصیلی (بعد از آموزش فصل مقدماتی) با این فصل آغاز گردد و پس از اتمام فصل هفتم کتاب از ابتدای فصل اول ادامه تدریس کتاب درسی پی گرفته شود.

**هدف‌های رفتاری: در پایان این فصل از هنرجو انتظار می‌رود:**

- ۱- بردار را تعریف کند و هم‌سنگ یک بردار را به دست آورد.
- ۲- جمع و تفاضل بردارها را به روش هندسی معین کند.
- ۳- برآیند چندین بردار را به روش تحلیلی محاسبه کند.
- ۴- ضرب داخلی دو بردار را تعریف کرده و اندازه ضرب داخلی آنها را معین کند.
- ۵- مفهوم توان الکتریکی را شرح دهد.
- ۶- توان ظاهری، حقیقی، غیر مؤثر و ضریب توان را تعریف کند.
- ۷- توان ظاهری، حقیقی، غیر حقیقی و ضریب توان را از معادلات زمانی ولتاژ و جریان به دست آورد.
- ۸- مثلث توان‌ها را رسم کند و از روی آن ضریب توان کل، توان اکتیو و راکتیو کل شبکه را تعیین کند.

### ۱-۲- مقدمه

همکاران گرامی، یکی از مباحث بسیار مهم که در این فصل مطرح می‌گردد و در صنعت برق کاربرد وسیعی دارد بحث توان‌ها است برای همین منظور کاربرد توان راکتیو و آثار آن را به عنوان نمونه انتخاب و ارائه می‌نمایم.

### ۱-۱-۲- کاربردهای توان راکتیو

توان اکتیو (مصرفی) جهت تولید کار و انرژی به صورت‌های نور، حرارت و حرکت به مصرف می‌رسد ولی توان راکتیو در توضیحی که در صفحات آتی این راهنما ارائه شده است از مبدأ تولید انرژی الکتریکی تا مصرف در حرکت رفت و برگشت است موارد استفاده این توان اشاره می‌گردد:

۱- حوزه میدان دوآر الکتروموتورها، مخصوصاً هنگام راه اندازی آنها، چون مقدار  $\cos\phi$  بسیار کم است (در حدود  $0.25 \sim 0.2$ ) پس مقدار  $\sin\phi$  زیاد بوده و در نهایت الکتروموتور به توان راکتیو Q نیاز دارد.

۲- در حوزه انتقال توان الکترومغناطیسی (کوپلینگ مغناطیسی) اگر توان راکتیو نباشد این کوپل انجام نشده و اساس عملکرد ترانسفورماتورها مختل می گردد.

۳- در لامپهای گازی، بخار سدیم و... مقدار  $\cos\phi$  نیز کم است.

۴- در الکتروموتورهای بزرگ سنگ شکن جهت تأمین توان راکتیو خازن مستقیم دو سر ورودی الکتروموتور قرار می گیرد.

۵- در صنعت فولادسازی و کوره های قوس الکتریکی به توان راکتیو بسیار بالایی نیاز است. یادآور می شود قبلاً در صنعت از موتورهای سنکرون (در حالت فوق تحریک) جهت تزریق توان راکتیو در شبکه بهره می گرفتند ولی امروزه با استفاده از تکنولوژی (static var compentector) SVC، جبران کننده توان راکتیو استاتیک این امر صورت می گیرد.

## ۲-۲- هنر جویان برای اولین بار با مبحث بردار در این فصل روبرو می شوند پس لازم است تعریف بردار برای آنها به خوبی منتقل شود. (مانند مثال جابجایی ص ۵۵ کتاب درسی)

گردان یک سیم پیچ یا مقاومت یکی از مدارهای الکتریکی تشکیل می شود. هر هادی الکتریکی به طول  $l$  با توجه به رابطه  $\vec{I} = I \vec{e}_l$  دارای مقاومت اهمی است. همچنین یک حلقه مدار ساده، پس از مدتی نقطه می شود. بنابراین، حلقه با یک مقاومت اهمی داشته باشد تا از طریق آن برای الکتریکی تحلیف شوند. این مقاومت را **مقاومت نسبی حلقه** می گویند. در تحلیل مدارهای الکتریکی برای کسب نتایج مطلوب، سلف، خازن جفتی را به شکل های  $R = C$  یا  $R = L$  مدل می کنند. این مدار ممکن است به صورت  $R = C$  یا  $R = L$  سری یا موازی در نظر گرفته شود. از طرف دیگر، ممکن است مدارهای الکتریکی از ترکیب عناصر سلفی، خازنی و اهمی تشکیل شوند. بنابراین، مطالعه مدارهای  $C$ ،  $L$  و  $R$  در اتصال های سری و موازی ضرورت دارد. از آنجا که رفتار عناصر  $R$ ،  $C$  و  $L$  در جریان متناوب یکسان نیست، در یک مدار شامل  $R$ ،  $C$  و  $L$  برای تعیین رفتار نسبی مدار با همین جریان آن، نمی توان از روش های جمع جبری و تقارن با جریان ها استفاده کرد. این جهت، برای تحلیل مدارهای  $R$ ،  $C$  و  $L$  از بردارها و عملیات برداری استفاده می شود. از این رو عمل از مطالعه مدارهای  $R$ ،  $C$  و  $L$  لازم است کسب های برداری و عملیات بر روی آنها را به دقت مطالعه کنیم.

**۲-۳- تعریف بردار و کسب برداری**

مفهوم بعضی از کسب های فیزیکی با بیان مقدار کسب کاملاً روشن است. مثلاً وقتی می گویند ۲۰ کیلو سیب یا به مدت ۲۰ دقیقه یا ۲۰ متر پارچه، همه مفهوم سخن ما را به طور روشن در می یابند. چنین کسب هایی را که با بیان اندازه کاملاً معرفی می شوند، **کسب های عددی** یا **اسکالر** می گویند. اگر رهنگاری که با محل زندگی شما آشنایی کافی ندارد، از شما شناسایی معنی را سؤال کند، او را چنین راهنمایی می کنید: ۲۰ متر مسطرم برود، سپس به سمت چپ بپیچید و ۲۰ متر چپ برود. اگر رهنگار بدون توجه به جهت های گفته شده فقط ۲۰ متر حرکت کند، آیا به محل مورد نظر خواهد رسید؟ جواب منفی است؛ زیرا فقط طی اندازه ای کسب و برای رسیدن به محل نشانی کافی نیست. باید جهت های گفته شده نیز رعایت شود. به چنین کسب هایی که با بیان اندازه ای کسب کامل نیستند و باید جهت آنها مشخص شود، **کسب برداری** می گویند. برای این که با کسب های برداری و مشخصه های یک بردار پیش از آشنا شویم، فرض می کنیم یک ذره، مطابق شکل ۲-۱، موضوع خود را از نقطه  $A$  به نقطه  $B$  غیر دهد. روشن است این جا به جای، در مسیرهای بی شماری امکان پذیر است.

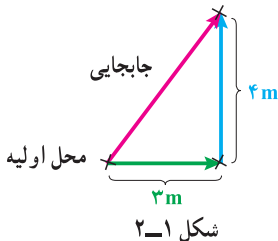


شکل ۲-۱

### ۲-۳- تعریف بردار

هر پاره خط جهت دار بردار نامیده می‌شود (از نظر ریاضی). آوردن چند مثال که مفهوم بردار را به خوبی منتقل کند مانند نیرو و جابجایی، شدت جریان متناوب و ...  
**مثال:** از هنرجویی بخواهید یک متر جابجا شود، از شما خواهد پرسید به کدام طرف که معنی بردار برایش مشخص می‌شود.

مفهوم اندازه و بزرگی بردار  $|\vec{F}|$  و خود بردار  $\vec{F}$  برای هنرجویان توضیح داده شود.  
از هنرجویان بخواهید بردار رسم شده‌ی شما روی تخته را در دفتر خود رسم کنند سپس مفهوم بردار هم‌سنگ را تشریح کنید (موازی بودن و هم‌اندازه بودن رعایت شود).  
از هنرجویان بخواهید ۳ متر به سمت راست و سپس ۴ متر به سمت بالا حرکت کنند. شکل ۲-۱ مکان اولیه او و مکان ثانویه را مشخص کنید و بخواهید که جابجایی را مشخص کنند. مسافت طی شده دانش‌آموز ۷ متر است ولی جابجایی او طبق رابطه فیثاغورث حساب می‌شود



$$\text{جابجایی} = \sqrt{3^2 + 4^2} = 5\text{m}$$

با این مثال پیش‌زمینه لازم برای برآیند بردارها ایجاد می‌شود.

### ۲-۴- مفهوم برآیند بردارها

برداری که به تنهایی آثار چند بردار را داشته باشد برآیند آن بردارها نام دارد.  
\* از چند هنرجو بخواهید بر یک صندلی نیرو وارد کنند (در جهات مختلف آن را بکشند یا آن را هل دهند). صندلی در جهتی حرکت می‌کند مانند این است که بر صندلی فقط یک نیرو در جهت حرکت آن صندلی وارد شده است.

\* از دو هنرجو بخواهید هم‌جهت نیمکتی را هل بدهند سپس از هنرجوی قوی‌تری بخواهید به تنهایی آن نیمکت را مثل آنها هل بدهد، اگر هنرجوی قوی‌تری به اندازه آن دو نفر نیمکت را جابجا کند برآیند نیروی آن دو هنرجو را بر نیمکت وارد کرده است.

برای رسم بردار برآیند دو روش چندضلعی و متوازی‌الاضلاع وجود دارد. روش متوازی‌الاضلاع برای دو بردار استفاده می‌شود. (ص ۵۷ و ۵۸)

**شکل ۲-۴: استخراج بردار به از راستای تعیین**

برداری  $\vec{R}$  و دو راستای D و  $D'$  را مطابق شکل ۲-۴ در نظر می‌گیریم. اگر خواهیم بردار  $\vec{R}$  را در راستای D و  $D'$  تجزیه کنیم، کافی است از انتهای آن دو خط به موازات راستای  $D$  و  $D'$  رسم کنیم. این خطوط راستای D را در نقطه  $B$  و  $D'$  راستای  $D'$  را در نقطه  $A$  قطع می‌کنند. بردار  $\vec{F}_1 = \vec{OA}$  را مؤلفه  $\vec{R}$  در راستای  $D'$  و بردار  $\vec{F}_2 = \vec{OB}$  را مؤلفه بردار  $\vec{R}$  در راستای D گویند. بدین ترتیب بردار  $\vec{R}$  به دو بردار  $\vec{F}_1$  و  $\vec{F}_2$  در راستای  $D'$  و D تجزیه می‌شود.

**شکل ۲-۴**

**شکل ۲-۵: حاصل جمع بردارها**

حاصل جمع بردارها را با روش هندسی (اریسمی) یا روش تحلیلی محاسبه می‌کنیم.

**شکل ۲-۵: روش هندسی** دو بردار  $\vec{F}_1$  و  $\vec{F}_2$  را مطابق شکل ۲-۵ در نظر می‌گیریم. هر دو بردار از نقطه O شروع می‌شوند و جهت مثبت آن‌ها با هم زاویه  $\theta$  می‌سازد.

برای تعیین برآیند دو بردار  $\vec{F}_1$  و  $\vec{F}_2$  در روش هندسی، از انتهای هر یک به موازات دیگری خطی رسم می‌کنیم تا در نقطه C هم‌بزرگ را قطع کند و یک متوازی‌الاضلاع به دست آید. بردار برآیند  $\vec{R}$ ، قطر متوازی‌الاضلاع خواهد بود که بدین ترتیب ساخته می‌شود. ابتدای آن نقطه‌ی O (نقطه‌ی شروع هر دو بردار) و انتهایش نقطه C است. با توجه به شکل ۵ می‌توان نوشت:

$$\vec{R} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 \quad (2-7)$$

اندازه‌ی بردار  $|\vec{R}| = OC$  است و از رابطه‌ی زیر محاسبه می‌شود:

$$|\vec{R}| = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2 \cos \theta} \quad (2-8)$$

۵۸

## ۲-۵- به دست آوردن برآیند دو بردار

**الف) روش هندسی:** برای محاسبه برآیند دو بردار رابطه اصلی

$$|\vec{R}| = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2 \cos \alpha}$$

مناسب می‌باشد.

**ب) روش تحلیلی:** برای برآیند بیش از دو بردار این روش بسیار مناسب است.

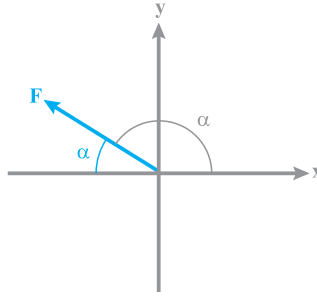
در این روش ابتدا هم‌سنگ بردارها روی محور مختصات رسم شود سپس هر بردار که افقی و عمودی نیست به دو مؤلفه افقی و عمودی تصویر شود. در این تصویرسازی زاویه  $\alpha$ ، زاویه بردار با محور xها است.

( $\alpha$ : زاویه بردار با محور xها)

$$F_x = F \cdot \cos \alpha \quad \text{مؤلفه افقی}$$

$$F_y = F \cdot \sin \alpha \quad \text{مؤلفه عمودی}$$

برای راحتی کار زاویه کوچک‌تر را منظور می‌کنیم (شکل ۲-۲).

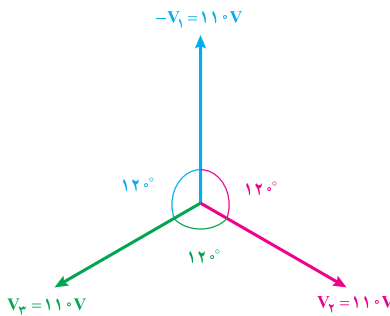


شکل ۲-۲

**تذکره:** مؤلفه افقی تصویر  $F_x$  بردار از حاصلضرب بردار در  $\cos\alpha$  و مؤلفه عمودی  $F_y$  تصویر بردار از حاصل ضرب بردار در  $\sin\alpha$  بدست می آید.

همه بردارهای افقی را با هم جمع و تفریق می کنیم (برآیند) که  $\Sigma F_x$  به دست می آید.  
همه بردارهای عمودی را با هم جمع و تفریق می کنیم (برآیند) که  $\Sigma F_y$  به دست می آید.  
برآیند را به صورت  $|\vec{R}| = \sqrt{(\Sigma F_x)^2 + (\Sigma F_y)^2}$  حساب می کنیم.

اگر جهت بردار برآیند خواسته شد،  $\theta$  را از رابطه  $\tan\theta = \frac{\Sigma F_y}{\Sigma F_x}$  بدست می آوریم.  
**مثال ۱:** برآیند بردارهای ولتاژ زیر را از روش تحلیلی به دست آورید (شکل ۲-۳).

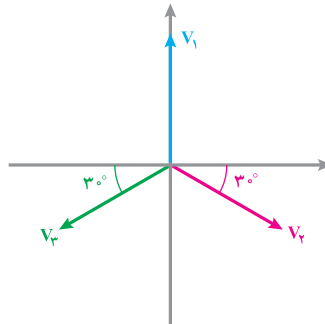


شکل ۲-۳

**حل:** ابتدا سه بردار روی دستگاه مختصات قائم آورده شود (شکل ۲-۴).  
 $V_1$  عمودی است ولی  $V_2$  و  $V_3$  باید به صورت افقی و عمودی تصویر شوند.

$$V_2 : \begin{cases} V_{2X} = V_2 \cos 30^\circ = 55\sqrt{3}V \\ V_{2Y} = V_2 \sin 30^\circ = 55V \end{cases}$$

$$V_r : \begin{cases} V_{rX} = V_r \cos 30^\circ = 55\sqrt{3}v \\ V_{rY} = V_r \sin 30^\circ = 55v \end{cases}$$



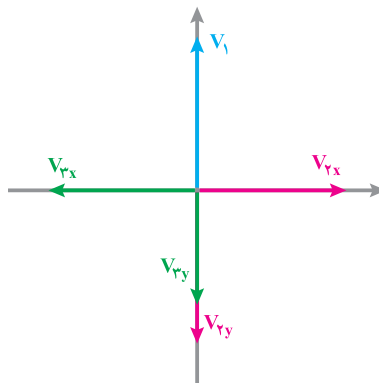
شکل ۲-۴

تصاویر به دست آمده همگی روی بردار X یا Y تصویر شده اند (شکل ۲-۵).

$$\Sigma F_x = +V_{rX} - V_{rX} = 55\sqrt{3} - 55\sqrt{3} = 0$$

$$\Sigma F_y = +V_1 - V_{rY} - V_{rY} = 110 - 55 - 55 = 0$$

$$|\bar{R}| = \sqrt{(\Sigma F_x)^2 + (\Sigma F_y)^2} = \sqrt{0+0} = 0$$



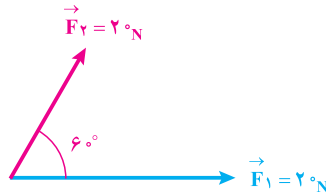
شکل ۲-۵

## یادآوری

همکار محترم بهتر است در این قسمت از بحث بردار در مورد جهت‌های مثلثاتی، چهار ناحیه و مقادیر مثبت و منفی بردارها نیز برای هنرجویان مباحثی گفته شود همچنین برابر بودن کمان‌های کسینوسی در ناحیه اول و چهارم مفید خواهد بود ( $\cos\alpha = \cos(-\alpha)$ ).

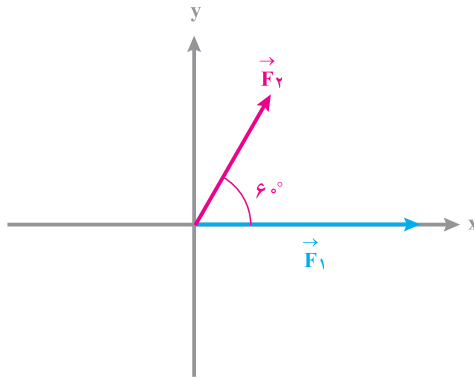
۱-۵-۲- حل تمرین شماره ۱ صفحه ۷۳ کتاب درسی (شکل ۲-۶)

هدف: محاسبه برآیند بردارهای  $F_1$  و  $F_2$  به روش تحلیلی



شکل ۲-۶

گام ۱) بردارها را بر روی محور مختصات منتقل می‌کنیم (شکل ۲-۷).



شکل ۲-۷

هریک از برآیندها به صورت ضربی از  $\cos\alpha$  به روی محور  $x$ ها و به صورت ضربی از  $\sin\alpha$  بر روی محور  $y$ ها ظاهر می‌شود.

زاویه  $F_1$  با محور  $x$ ها  $\alpha_1 = 0^\circ$  می‌باشد و زاویه  $F_2$  با محور  $x$ ها  $\alpha_2 = 60^\circ$  می‌باشد.

گام ۲) حاصل جمع بردارها را بر روی محور  $x$ ها در نظر می‌گیریم.

$$\sum F_x = |F_1| \cos\alpha_1 + |F_2| \cos\alpha_2 = 2 \cdot (1) + 2 \cdot (\frac{1}{2}) = 3$$

گام ۳) حاصل جمع بردارها را بر روی محور  $y$ ها در نظر می‌گیریم.

$$\sum F_y = |F_1| \sin\alpha_1 + |F_2| \sin\alpha_2 = 2 \cdot (0) + 2 \cdot (\frac{\sqrt{3}}{2}) = 1 \cdot \sqrt{3}$$

گام ۴) برآیند بردارها با استفاده از فرمول زیر قابل محاسبه است.

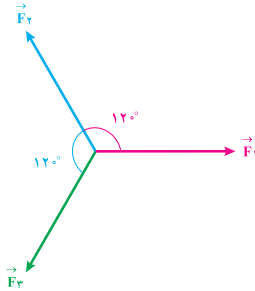
$$|\vec{R}| = \sqrt{(\sum F_x)^2 + (\sum F_y)^2} = \sqrt{(3)^2 + (1 \cdot \sqrt{3})^2} = 2 \cdot \sqrt{3}$$

۲-۵-۲- حل تمرین شماره ۱ صفحه ۷۳ کتاب درسی (شکل ۲-۸)

هدف: محاسبه برآیند سه بردار  $\vec{F}_1$  و  $\vec{F}_2$  و  $\vec{F}_3$  یک بار به روش هندسی و بار دیگر به روش تحلیلی

الف) روش هندسی

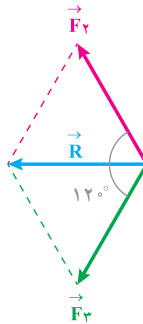
$$\begin{aligned} \vec{F}_1 &= 30\text{N} \\ \vec{F}_2 &= 20\text{N} \\ \vec{F}_3 &= 20\text{N} \end{aligned}$$



شکل ۲-۸

گام ۱) ابتدا برآیند دو بردار  $\vec{F}_2$  و  $\vec{F}_3$  را با استفاده از روش متوازی الاضلاع محاسبه کرده،

نتیجه مانند روبرو خواهد بود.



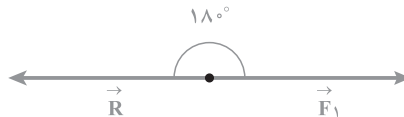
شکل ۲-۹

گام ۲) اندازه بردار برآیند دو بردار  $\vec{F}_2$  و  $\vec{F}_3$  را با استفاده از فرمول زیر می‌یابیم.

$$|\vec{R}_1| = \sqrt{F_2^2 + F_3^2 + 2F_2F_3\cos\alpha} = \sqrt{20^2 + 20^2 + 2(20)(20)\cos 120^\circ} = 20\text{N}$$

گام ۳) برآیند  $\vec{R}$  و  $\vec{F}_1$  (هر دو بردارهایی بر روی محور x می‌باشند)، به صورت زیر می‌باشد

(شکل ۲-۱۰).



شکل ۲-۱۰

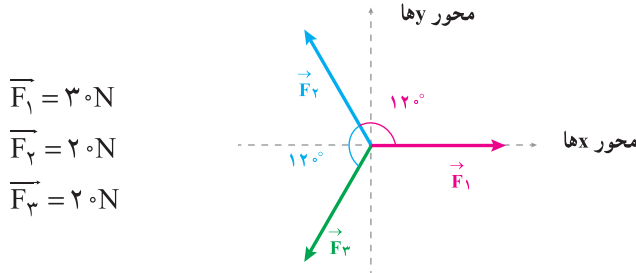
گام ۴) اندازه بردار برآیند با توجه به اینکه زاویه بین  $F_1$  و  $R_1$  می‌باشد به صورت زیر است:

$$|\vec{R}| = \sqrt{F_1^2 + R_1^2 + 2F_1R_1\cos\alpha} = \sqrt{30^2 + 20^2 + 2(30)(20)\cos 180^\circ} = 10\text{N}$$



(ب) روش تحلیلی

اینک برآیند بردارهای  $F_1$  و  $F_2$  و  $F_3$  را به روش تحلیلی به دست می آوریم.  
گام ۱) بردارها را بر روی محور مختصات منتقل می کنیم (شکل ۱۱-۲).



$$\overline{F_1} = 3 \cdot \text{N}$$

$$\overline{F_2} = 2 \cdot \text{N}$$

$$\overline{F_3} = 2 \cdot \text{N}$$

شکل ۱۱-۲

هریک از برآیندها به صورت ضریبی از  $\cos\alpha$  به روی محور  $x$ ها و به صورت ضریبی از  $\sin\alpha$  بر روی محور  $y$ ها ظاهر می شود.

زاویه  $F_1$  با محور  $x$ ها  $\alpha_1 = 0^\circ$ ، زاویه  $F_2$  با محور  $x$ ها  $\alpha_2 = 120^\circ$  و زاویه  $F_3$  با محور  $x$ ها  $\alpha_3 = 240^\circ$  می باشد.

گام ۲) حاصل جمع بردارها را بر روی محور  $x$ ها در نظر می گیریم.

$$\sum F_x = |F_1| \cos\alpha_1 + |F_2| \cos\alpha_2 + |F_3| \cos\alpha_3 = 3 \cdot (1) + 2 \cdot \left(-\frac{1}{2}\right) + 2 \cdot \left(-\frac{1}{2}\right) = 1 \cdot \text{N}$$

گام ۳) حاصل جمع بردارها را بر روی محور  $y$ ها در نظر می گیریم.

$$\sum F_y = |F_1| \sin\alpha_1 + |F_2| \sin\alpha_2 + |F_3| \sin\alpha_3 = 3 \cdot (0) + 2 \cdot \left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right) + 2 \cdot \left(-\frac{\sqrt{3}}{2}\right) = 0$$

گام ۴) برآیند بردارها با استفاده از فرمول زیر قابل محاسبه است.

$$|\overline{R}| = \sqrt{(\sum F_x)^2 + (\sum F_y)^2} = \sqrt{1 \cdot 2 + 0} = 1 \cdot \text{N}$$

همان طور که انتظار می رفت جوابها از دو روش هندسی و تحلیلی برابر هستند.

نکاتی در مورد برآیند بردار از روش هندسی:

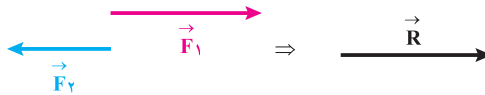
۱) اگر دو بردار  $F_1$  و  $F_2$  هم جهت بودند ( $\alpha = 0^\circ$ ) نیازی به استفاده از فرمول نیست و کافی است

که اندازه دو بردار با هم جمع شوند.

$$\overline{R} = \overline{F_1} + \overline{F_2} \Rightarrow \begin{array}{c} \xrightarrow{F_1} \\ \xrightarrow{F_2} \end{array} \Rightarrow \xrightarrow{R}$$

۲) اگر دو بردار  $F_1$  و  $F_2$  خلاف جهت هم بودند ( $\alpha=180^\circ$ ) نیازی به استفاده از فرمول نیست و کافی است که از هم کم شوند و برآیند در جهت نیروی بزرگ تر رسم شود.

$$\vec{R} = \vec{F}_1 - \vec{F}_2$$



۳) اگر دو بردار  $F_1$  و  $F_2$  بر هم عمود بودند ( $\alpha=90^\circ$ ) از رابطه فیثاغورث استفاده می کنیم.

$$|\vec{R}| = \sqrt{F_1^2 + F_2^2}$$

۴) اگر دو بردار  $F_1$  و  $F_2$  با هم برابر بودند و زاویه بین آنها  $\alpha$  بود می توان به جای استفاده از

فرمول اصلی از رابطه  $|\vec{R}| = 2F_1 \cos(\frac{\alpha}{2})$  استفاده کرد.

الف) اگر دو بردار مساوی و  $\alpha=60^\circ$  باشد  $|\vec{R}| = F_1\sqrt{3}$

ب) اگر دو بردار مساوی و  $\alpha=90^\circ$  باشد  $|\vec{R}| = F_1\sqrt{2}$

ج) اگر دو بردار مساوی و  $\alpha=120^\circ$  باشد  $|\vec{R}| = F_1$

به هنجاریان یادآور شوید که برای رسم برآیند دو بردار از روش متوازی الاضلاع استفاده می کنیم

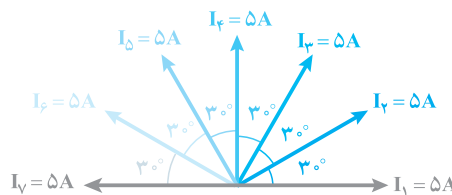
و حالت های زیر ایجاد می شود :

$F_1$  و  $F_2$  عمود بر هم باشند، در این صورت متوازی الاضلاع به مستطیل تبدیل می شود.

$F_1$  و  $F_2$  با هم برابر باشند که در این صورت متوازی الاضلاع به لوزی تبدیل می شود.

$F_1$  و  $F_2$  با هم برابر و عمود باشند در این صورت متوازی الاضلاع به مربع تبدیل می شود.

۳-۵-۲- مثال ۲: برآیند بردارهای جریان زیر را به روش هندسی بیابید (شکل ۱۲-۲).



شکل ۱۲-۲

**حل:**  $I_1$  و  $I_5$  مساوی و خلاف جهت هستند برآیندشان صفر می شود.

$I_2$  و  $I_4$  مساوی و  $\alpha=120^\circ$  می باشد برآیندشان با خودشان برابر است.



$I_0$  و  $I_1$  مساوی و  $\alpha = 6^\circ$  می باشد برآیندشان  $5\sqrt{3}$  می باشد.  
چون بردارها هم جهت هستند می توان با هم جمع کرد.

$$|\vec{R}| = 5 + 5 + 5\sqrt{3} = 10 + 5\sqrt{3}A \quad \text{یا} \quad 18/5A$$

## ۲-۶- تفاضل بردارها

به جای اینکه گفته شود  $\vec{F}_1 - \vec{F}_2$  می توانیم در نظر بگیریم  $\vec{F}_1 + (-\vec{F}_2)$  یعنی برآیند بردار  $\vec{F}_1$  با قرینه  $\vec{F}_2$  (مطابق شکل ۲-۹ صفحه ۶۱ کتاب درسی).

جمع جبری بردارها بر روی محور  $OX$  قرار است با:

$$\Sigma F_x = |\vec{F}_1| \sin 60^\circ - |\vec{F}_2| \sin 30^\circ - |\vec{F}_3| \sin 30^\circ$$

$$\Sigma F_y = 22 \times \cos(0) - 22 \times \cos\left(\frac{\pi}{6}\right) - 22 \times \cos\left(\frac{\pi}{6}\right) = 0$$

بردار ویژه واراست با:

$$|\vec{R}| = \sqrt{(\Sigma F_x)^2 + (\Sigma F_y)^2} = \sqrt{7^2 + 0^2} = 7$$

**۲-۹-۱- تفاضل دو بردار**

در شکل ۲-۹ بردار  $\vec{R}$  برآیند دو بردار  $\vec{F}_1$  و  $\vec{F}_2$  است.

شکل ۲-۹

$$\vec{F}_1 + \vec{F}_2 = \vec{F}_3 \quad (2-10)$$

اگر در رابطه ۲-۱۰ بردار  $\vec{F}_2$  را به طرف دوم تساوی انتقال دهیم، خواهیم داشت:

$$\vec{F}_1 = \vec{F}_3 - \vec{F}_2 \quad (2-11)$$

رابطه ۲-۱۱ بیان می کند که بردار  $\vec{F}_1$  تفاضل دو بردار  $\vec{F}_3$  و  $\vec{F}_2$  است. برای تعین تفاضل دو بردار، از ابتدای بردار  $\vec{F}_3$  منفرجه بردار  $\vec{F}_2$  را رسم می کنیم. برآیند دو بردار  $\vec{F}_3$  و  $-\vec{F}_2$  بردار تفاضل  $(\vec{F}_1)$  خواهد بود. این بردار همسنگ بردار  $\vec{F}_1$  تفاضل دو بردار  $\vec{F}_3$  و  $\vec{F}_2$  است. بردار  $\vec{F}_1 = \vec{F}_3 - \vec{F}_2$  زاویه  $\alpha$  را می سازد بر اساس رابطه ۲-۱۱ می توان نوشت:

$$|\vec{R}| = |\vec{F}_1| = \sqrt{|\vec{F}_3|^2 + |\vec{F}_2|^2 + 2|\vec{F}_3||\vec{F}_2|\cos(\alpha - \alpha)} \quad (2-12)$$

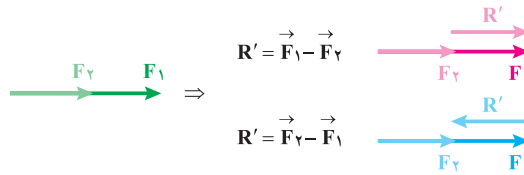
تفاضل همیشه برای دو بردار خواسته می شود و استفاده از فرمول (۲-۱۲) کتاب بهترین گزینه

$$|\vec{R}'| = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2\cos\alpha}$$

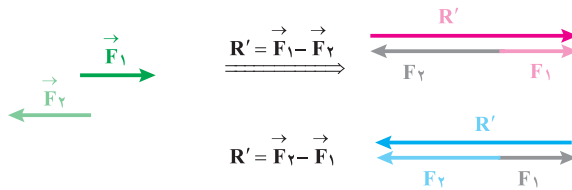
برای رسم  $R'$  از انتهای بردار دوم به انتهای بردار اول وصل می شود (شکل ۲-۱۱ ص ۶۳).

### ۱-۶-۲- نکاتی در مورد تفاضل :

الف) اگر دو بردار با هم هم جهت بود اندازه تفاضل از تفریق آنها به دست می آید.

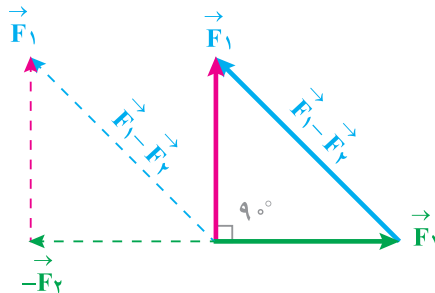


ب) اگر دو بردار خلاف جهت باشند برای محاسبه تفاضل با هم جمع می شوند.



ج) اگر دو بردار بر همدیگر عمود باشند مانند برآیند از رابطه فیثاغورث می توان استفاده کرد

(شکل ۱۳-۲).



شکل ۱۳-۲

د) اگر دو بردار هم اندازه باشند می توان علاوه بر استفاده از فرمول از رابطه زیر استفاده کرد.

$$|\vec{R}'| = 2F_1 \sin\left(\frac{\alpha}{2}\right)$$

حالت ۱- اگر  $\alpha = 60^\circ$  باشد  $|\vec{R}'| = F_1$

حالت ۲- اگر  $\alpha = 90^\circ$  باشد  $|\vec{R}'| = F_1\sqrt{2}$

حالت ۳- اگر  $\alpha = 120^\circ$  باشد  $|\vec{R}'| = F_1\sqrt{3}$

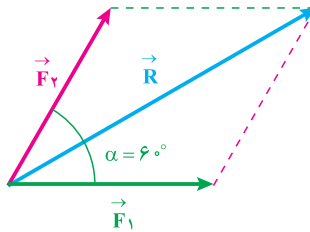
۲-۶-۲- حل تمرین شماره ۲ صفحه ۷۳ کتاب درسی

$$\alpha = 6^\circ, \overline{F_2} = 2^\circ, \overline{F_1} = 1^\circ$$

(الف)

هدف: تعیین  $\overline{F_1} + \overline{F_2}$

گام ۱) با استفاده از فرمول مجموع دو برآیند را محاسبه می‌کنیم (شکل ۲-۱۴).



شکل ۲-۱۴

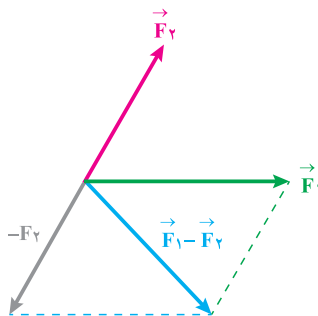
$$|\overline{R}| = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2 \cos \alpha} = \sqrt{1^2 + 2^2 + 2(1^\circ)(2^\circ) \cos 6^\circ} = 1^\circ \sqrt{5}$$

(ب)

هدف: تعیین  $\overline{F_1} - \overline{F_2}$

گام ۱) با استفاده از فرمول تفاضل دو بردار را محاسبه می‌کنیم (شکل ۲-۱۵).

گام ۲) برای تعیین برآیند به روش رسم بردارها  $\overline{F_1}$  را کشیده و سپس قرینه  $\overline{F_2}$  را می‌کشیم و با استفاده از روش متوازی الاضلاع برآیند را تعیین می‌کنیم.



شکل ۲-۱۵

$$|\overline{R}| = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 - 2F_1F_2 \cos \alpha} = \sqrt{1^2 + 2^2 - 2(1^\circ)(2^\circ) \cos 6^\circ} = 1^\circ$$

## ۲-۷- ضرب بردارها

ضرب بردارها به دو صورت انجام می‌شود :  
 الف) ضرب داخلی (نقطه‌ای - عددی - اسکالر)  
 ب) ضرب خارجی (برداری)

نویس  $|\vec{K}| = |\vec{F}_1 - \vec{F}_2| = 7\sqrt{2}$

$|\vec{F}_1 - \vec{F}_2|^2 = |\vec{F}_1|^2 + |\vec{F}_2|^2 - 2|\vec{F}_1||\vec{F}_2|\cos\alpha$

شکل ۱۱-۲: متعامل دو بردار  $\vec{F}_1$  و  $\vec{F}_2$  از روی هندسی

**۲-۸- ضرب بردارها**

در ضرب بردارها، ضرب یک بردار در یک کمیت عددی (اسکالر) و ضرب نقطه‌ای (داخلی) را بررسی می‌کنیم.

**۱- ضرب یک بردار در یک کمیت عددی:** ضرب کمیت عددی مانند  $K$  در یک بردار مانند  $\vec{F}$  مطابق شکل ۱۲-۲، برداری را نتیجه می‌دهد که قدر مطلق آن  $K$  برابر قدر مطلق  $\vec{F}$  است. اگر  $K > 0$  باشد، بردار حاصل ضرب هم جهت با بردار  $\vec{F}$  خواهد بود و اگر  $K < 0$  باشد، جهت بردار حاصل ضرب با جهت  $\vec{F}$ ،  $180^\circ$  درجه اختلاف خواهد داشت.

شکل ۱۲-۲

الف- ضرب داخلی: از رابطه  $\vec{F}_1 \cdot \vec{F}_2 = |\vec{F}_1| |\vec{F}_2| \cos \alpha$  محاسبه می‌شود که  $\alpha$  زاویه بین دو بردار است و حاصل دو بردار یک عدد خواهد بود.

ب- ضرب خارجی: اگر برای دو بردار ضرب خارجی صورت بگیرد نتیجه حاصل ضرب یک بردار است که بر صفحه حامل دو بردار ضرب شده عمود است.

مثال: نیروی لورنس در درس ماشین‌های الکتریکی رشته الکترونیک:

اندازه نیرو را از رابطه  $F=iLB\sin\alpha$  می‌توان به دست آورد. با استفاده از قانون دست چپ موتوری ( $\vec{F}=i(\vec{L}\times\vec{B})$ ) می‌توان جهت نیروی  $F$  را پیدا کرد. در این رابطه امتداد طول سیم حامل جریان بر میدان مغناطیسی عمود است.

### ۱-۲-۲- حل تمرین شماره ۲ صفحه ۲۳ کتاب درسی

هدف: محاسبه حاصل ضرب دو بردار

گام ۱) برای تعیین حاصل ضرب دو بردار مانند زیر، ضرب اندازه دو بردار را در مقدار  $\cos\alpha$  ( $\alpha$  زاویه بین دو بردار می‌باشد) می‌یابیم.

$$\vec{F}_1 \cdot \vec{F}_2 = |\vec{F}_1| \times |\vec{F}_2| \cos\alpha = 10 \times 20 \times \cos 60^\circ = 200 \text{ (} \circ / \text{)} = 100$$

اینک حاصل  $\vec{F}_1 \cdot \vec{F}_2$  را به دست آورید.

گام ۱) ابتدا  $\vec{F}_2$  را می‌یابیم.

برای ضرب اسکالر در بردار، کافی است مقدار اسکالر در اندازه بردار ضرب شود.

$$\vec{F}_2 = 20^\circ, \vec{F}_3 = 2\vec{F}_2 = 40^\circ \quad K)$$

گام ۲) برای تعیین حاصل ضرب دو بردار مانند زیر، ضرب اندازه دو بردار را در مقدار  $\cos\alpha$  ( $\alpha$ ، زاویه بین دو بردار می‌باشد.  $\alpha = 60^\circ$ ) می‌یابیم.

$$\vec{F}_1 \cdot \vec{F}_3 = |\vec{F}_1| \times |\vec{F}_3| \cos\alpha = 10 \times 40 \times \cos 60^\circ = 400 \text{ (} \circ / \text{)} = 200$$

### ۸-۲- نمایش برداری امواج متناوب

می‌توان به جای استفاده از موج سینوسی برای ولتاژ و جریان از یک بردار که اندازه آن مقدار مؤثر ولتاژ و جریان است، استفاده کرد.

$$V_{(t)} = V_m \sin(\omega t + \theta_v)$$

$$I_t = I_m \sin(\omega t + \theta_i)$$

گیت توان و زمان گیت اسکالر هستند. حاصل ضرب آن‌ها یعنی انرژی نیز گیت اسکالر است.

**مسئله ۳:** بردارهای  $\vec{F}_1 = 10$  واحد و  $\vec{F}_2 = 4$  واحد با هم زاویه  $90^\circ$  درجه می‌سازند. حاصل ضرب داخلی  $\vec{F}_1 \cdot \vec{F}_2$  را تعیین کنید.  
براه حل:

$$A = \vec{F}_1 \cdot \vec{F}_2 = |\vec{F}_1| |\vec{F}_2| \cos 90^\circ$$

$$A = 10 \times 4 \times \left(\frac{1}{2}\right) = 20 \text{ واحد}$$

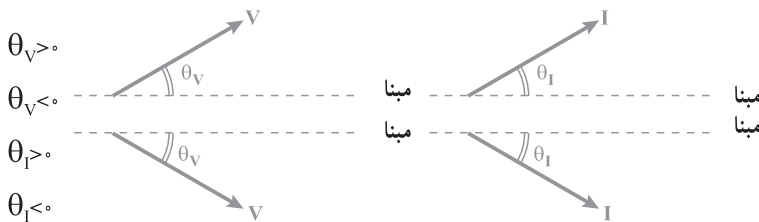
**۳-۱- تعیین برداری امواج متناوب سینوسی**

موج سینوسی  $i = I_m \sin(\omega t)$  را مطابق شکل ۳-۱۱ در نظر می‌گیریم. در هر لحظه می‌توان دامنه‌ی این موج را از تصویر بردار چرخش  $\vec{I}$  و روی محور سینوس‌ها در دایره‌ی متناهی معین کرد. بردار چرخش  $\vec{I}$  با سرعت زاویه‌ای  $\omega$  در جهت متناهی دوران می‌کند.

شکل ۳-۱۱

دامنه‌ی موج در  $\frac{\pi}{2}$  یا نقطه‌ی N در روی منحنی سینوسی نشان داده شده است. این دامنه برابر با بردار عمود  $ON$  است. پارامتر  $OH$  تصویر بردار  $\vec{I}$  در موقعیت  $ON$  است که نسبت به موقعیت صفر  $30^\circ$  در جهت متناهی دوران کرده است.

اگر بخواهیم بردار هر موج را با توجه به زاویه آن رسم کنیم مطابق شکل‌های زیر عمل می‌کنیم (شکل ۲-۱۶).



شکل ۲-۱۶

اگر بخواهیم دو بردار را برای دو موج سینوسی ولتاژ و جریان نسبت به هم رسم کنیم می‌توانیم  $\varphi = \theta_V - \theta_I$  را حساب کنیم که مقدار زاویه  $\varphi$  اختلاف فاز نام دارد و در محاسبه  $\varphi$  ولتاژ را به عنوان مبنا در نظر می‌گیریم.

$$V = V_m \sin(\omega t + \theta_V)$$



$$I = I_m \sin(\omega t + \theta_i)$$

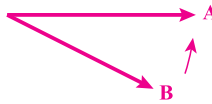
$$\Rightarrow \varphi = \theta_v - \theta_i$$

در شکل ۲-۱۷ بردار B نسبت به بردار A پیش فاز است (A را مبنا می‌گیریم مانند ولتاژ).



شکل ۲-۱۷

در شکل ۲-۱۸ بردار B نسبت به A پس فاز است (A را مبنا می‌گیریم مانند ولتاژ).



شکل ۲-۱۸

یک عدد منفی به دست می‌آید.  $\theta_i > \theta_v \Rightarrow \varphi = \theta_v - \theta_i$

در این حالت اصطلاحاً می‌گوییم حالت مدار پیش فاز است.

یک عدد مثبت حساب می‌شود.  $\theta_i < \theta_v \Rightarrow \varphi = \theta_v - \theta_i$

در این وضعیت می‌گوییم حالت مدار پس فاز است.

### ۱-۸-۲- حل تمرین شماره ۵ صفحه ۷۳ کتاب درسی

با توجه به مقادیر ولتاژ و جریان

$$V = 5 \sqrt{2} \sin 25^\circ \omega t$$

$$I = 10 \sqrt{2} \sin(25^\circ \omega t + 3^\circ)$$

هدف: رسم دیاگرام برداری برای مقادیر جریان و ولتاژ

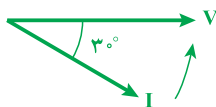
گام ۱) تعیین زاویه بین بردار جریان و ولتاژ که به صورت زیر قابل محاسبه است:

$$\begin{cases} \theta_i = +3^\circ \\ \theta_v = 0^\circ \end{cases}, \varphi = \theta_v - \theta_i = -3^\circ$$

گام ۲) رسم دیاگرام برداری با توجه به اندازه بردار جریان و ولتاژ با اختلاف فاز (از گام ۱ قابل

محاسبه است) مشخص و قابل رسم است.

این مدار از نوع پس فاز است چون بردار جریان از ولتاژ عقب تر است.



### ۲-۸-۲- حل تمرین شماره ۵ صفحه ۷۳ کتاب درسی

هدف: محاسبه توان‌های حقیقی، غیرحقیقی و ظاهری با توجه به معادلات ولتاژ و جریان گام ۱) با توجه به فرمول زیر توان حقیقی قابل محاسبه است.

$$V = 50\sqrt{2} \sin 250 \cdot t$$

$$I = 10\sqrt{2} \sin(250 \cdot t + 30^\circ)$$

$$I_m = \frac{10\sqrt{2}}{\sqrt{2}} = 10 \text{ A},$$

$$V_e = \frac{V_m}{\sqrt{2}} = \frac{50\sqrt{2}}{\sqrt{2}} = 50 \text{ V}$$

مقادیر جریان و ولتاژ همگی به صورت مؤثر می‌باشند.

مقدار زاویه، اختلاف فاز بین بردار جریان و ولتاژ می‌باشد.

$$P_e = V_e I_e \cos \varphi = 10 \times 50 \cos(-30^\circ) = 250 \sqrt{3} \text{ W}$$

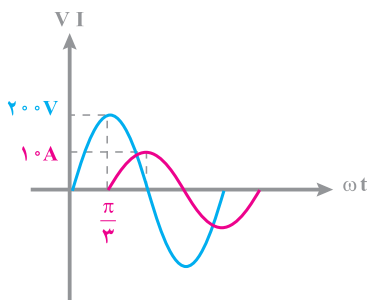
گام ۲) با توجه به فرمول زیر توان غیرمؤثر قابل محاسبه است.

$$P_d = V_e I_e \sin \varphi = 10 \times 50 \sin(-30^\circ) = -250 \text{ V.A.R}$$

گام ۳) با توجه به فرمول زیر توان ظاهری قابل محاسبه است.

$$P_s = V_e I_e = 10 \times 50 = 500 \text{ V.A}$$

**مثال ۳:** موج سینوسی جریان و ولتاژ مداری به صورت شکل زیر است (شکل ۲-۱۹).



شکل ۲-۱۹

شکل برداری را رسم کنید و اختلاف فاز مدار را بیابید. معادله زمانی هر کدام را مشخص کنید.

$$\theta_v = 0$$

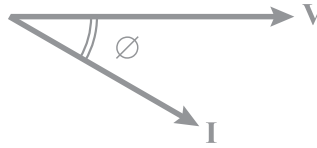
$$\theta_i = \frac{-\pi}{3}$$

$$\phi = \theta_v - \theta_i$$

$$\phi = 0 - \left(\frac{-\pi}{3}\right) = +\frac{\pi}{3}$$

$$V_{(t)} = 2 \sin(\omega t + 0)$$

$$I_{(t)} = 1 \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{3}\right)$$



این مدار نیز در حالت پس فاز است.

## ۲-۹- توان های مدار

۱- توان مؤثر (اکتیو، مفید، واته)  $P_e, P_a, P_w, P$  و واحد آن وات (w)

در جریان متناوب (AC) توان الکتریکی در چندین مفهوم بررسی می‌شود. این مفاهیم عبارتند از:

**توان ظاهری:** توان مؤثر، توان غیر مؤثر.

**توان مفید:** مقدار  $P_e$  را **توان مؤثر** یا **توان مفید** می‌گویند. در مدارهای الکتریکی این توان، کار مؤثر را انجام می‌دهد، به عبارت دیگر، تبدیل انرژی الکتریکی به انرژی‌های دیگر توسط توان الکتریکی قابل توجه است. ضمناً در مقاومت‌های اهمی، این توان به صورت انرژی حرارتی ظاهر می‌شود و از رابطه  $P = I^2 R$  بدست می‌آید. در این رابطه  $\cos\phi$  را **ضریب توان** می‌گویند. هر چه ضریب توان به یک نزدیک‌تر شود، اختلاف فاز بین جریان و ولتاژ ( $\phi$ ) به صفر نزدیک می‌شود و توان مؤثر افزایش می‌یابد. در سیستم SI واحد توان مؤثر توانه [W] است.

$$P_e = V_e I_e \cos\phi \quad [W] \quad (2-16)$$

**توان مفید:** در عناصر غیر فعال نظیر مقاومت‌های سلطی و خازنی، توان غیر مؤثری ظاهر می‌شود که نمی‌توان آن را به کار مفید تبدیل کرد. این توان به شکل موج سینوسی بین مصرف‌کننده و شبکه رفت و برگشت می‌کند و کاری انجام نمی‌دهد. در شبکه‌های الکتریکی به هنگام بهره‌گیری از خواص سلطی و خازنی در ایجاد میدان‌های مغناطیسی و الکتریکی، توان غیر مؤثر به طور نامحسوسه در شبکه ظاهر می‌شود. این امر موجب می‌شود که مولدها نتوانند در جریان نامی توان مفید کامل به شبکه تحویل دهند. در سیستم SI واحد توان غیر مؤثر توانه [VAR] است. توان غیر مؤثر یا رابطه  $P_r = V_e I_e \sin\phi$  بیان می‌شود:

$$P_r = V_e I_e \sin\phi \quad [VAR] \quad (2-17)$$

چون در خازن‌ها جریان پیش‌فاز است،  $\phi = \theta_i - \theta_v = -\phi$  منفی می‌شود و توان  $P_r$  را با علامت منفی خواهیم دانست. از آن‌جا که در مقاومت‌های سلطی  $\phi = \theta_v = \theta_i = 0$  است، توان غیر مؤثر با علامت مثبت خواهد شد.

واحد توان غیر مؤثر در سیستم SI، ولت آمپر راکتیو است و با نماد VAR نشان داده می‌شود. هزار ولت آمپر راکتیو را کیلو ولت آمپر راکتیو می‌گویند و با علامت اختصاری KVAR می‌نویسند.

۲- توان ظاهری را با علامت اختصاری  $P_a$  نشان می‌دهند.  
 ۳- توان مؤثر را توان اکتیو، واته و مفید نیز می‌گویند و آن را با علامت اختصاری  $P_e$  یا  $P_w$  نشان می‌دهند.  
 ۴- توان غیر مؤثر را توان راکتیو، واته غیر مفید می‌گویند و آن را با علامت اختصاری  $P_r$  یا  $P_{VAR}$  نشان می‌دهند.

۲- توان غیر مؤثر (راکتیو، غیر مفید، دواته)  $P_r$ ،  $P_a$  و  $Q$  واحد آن وار (VAR)

۳- توان ظاهری  $P_s$  یا  $S$  واحد آن ولت آمپر (V.A)

توان مؤثر که واحد اندازه گیری آن وات می باشد در مقاومت به صورت گرما ظاهر می شود ولی توان غیر مؤثر که واحد اندازه گیری آن ولت آمپر راکتیو است مخصوص سلف و خازن است و به دلیل میدان مغناطیسی سلف و میدان الکتریکی خازن به طور ناخواسته در مدار ایجاد شده و موجب می شود که نیروگاه نتواند در جریان نامی توان مفید کامل به شبکه تحویل بدهد البته رفتار سلف و خازن در این حالت عکس یکدیگر است به طوری که سلف توان راکتیو نیاز دارد ولی خازن توان راکتیو تولید می کند.

همکاران گرامی برای تفهیم بیشتر توان اکتیو و راکتیو مثال های زیادی وجود دارد ولی می توان از مثال زیر برای تفاوت این دو توان سود جست، توان اکتیو شبیه مسافری است که از مبدأ سوار بر قطار شده و در مقصد پیاده می گردد ولی در شبیه سازی توان راکتیو این مسافر در انتهای مسیر پیاده نمی شود و دوباره با قطار به مبدأ برمی گردد و این حالت در شبکه الکتریکی باعث اشغال کردن ظرفیت خط انتقال و توزیع انرژی الکتریکی شده و بهتر است حذف گردد.

توان ظاهری که واحد اندازه گیری آن ولت آمپر است جمع برداری  $P_e$  و  $P_d$  می باشد.

$$P_e = V_e I_e \cos \phi$$

$$P_d = V_e I_e \sin \phi$$

$$P_s = V_e I_e$$

تبدیل مقادیر ماکزیمم و مؤثر به همدیگر :

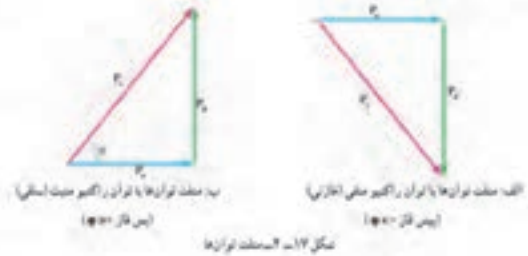
$$V_e = \frac{V_m}{\sqrt{2}}, I_e = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$$

$$V_e = 0.707 V_m \quad \text{یا} \quad V_m = 1.414 V_e$$

## ۱۰-۲- مثلث توان

$P_e$  یا توان مصرفی همیشه مثبت است ولی  $P_d$  یا توان غیر مؤثر در سلف ها مثبت ولی در خازن ها منفی است (می توان علت آن را به علامت  $\phi$  مربوط دانست یا اینکه سلف به این توان نیاز دارد ولی خازن تولید کننده آن است.) می توان توان ها را به صورت مثلث قائم الزاویه در نظر گرفت که  $P_s$  وتر آن است.

نشان دادیم که در مدارهای تک فاز، با توجه به رابطه  $P_e = P_s \cos \phi$ ، می توان گفت  $P_e$  توان ظاهری و  $P_s$  مثلث قائم الزامی است که در خلع قائم آن توان های مؤثر و غیر مؤثر هستند. در رسم مثلث توان ها، توان مؤثر  $P_e$  را در راستای محور افقی رسم می کنند. از آن جا که در مقاومت خازنی و مقاومت سلفی حالتی، جریانش از ولتاژ به ترتیب  $90^\circ$  درجه پیش فاز و  $90^\circ$  درجه پس فاز است. اختلاف فاز  $\phi$  در مقاومت خازنی منفی و مقاومت سلفی مثبت خواهد بود. به همین علت، توان راکتیو مربوط به مقاومت سلفی مثبت و بالای محور افقی و توان راکتیو مربوط به خازن منفی پایین محور افقی رسم می شود. توان های راکتیو در مقاومت سلفی و خازنی به علت آن که  $180^\circ$  درجه با هم اختلاف فاز دارند، در جهت خلاف یکدیگر و شبکه تأثیر خواهند گذاشت. اگر شبکه از چندین شاخه تشکیل شده باشد، می توانیم، توان شاخه ها را به دنبال هم رسم کنیم و توان مؤثر و غیر مؤثر کل شبکه را به دست آوریم و آن گاه توان ظاهری را معلوم کنیم.



در مثلث توان ها می توان نوشت:

$$P_e = P_s \cos \phi \quad , \quad P_r = P_s \sin \phi$$

$$\cos \phi = \frac{P_e}{P_s} \quad \Rightarrow \quad P_r = P_s \sin \phi$$

مثال ۱: در یک مدار الکتریکی مدارهای ولتاژ  $V = 220 \text{ V}$  و  $V = 220 \text{ V}$  و معادله جریان  $i = 2 \sin(\omega t + \pi/4)$  است. توان های مفیدی، غیر مؤثر و ظاهری مدار را به دست آورید و مثلث توان ها را رسم کنید.

الف)  $P_e$  برای چند مصرف کننده از جمع  $P_e$  ها به دست می آید.

$$\sum P_e = P_{e_1} + P_{e_2} + \dots$$

ب)  $P_d$  برای چند مصرف کننده از جمع و تفریق  $P_d$  ها محاسبه می شود (برای سلف مثبت و برای

خازن منفی)

$$\sum P_d = \pm P_{d_1} \pm P_{d_2} + \dots$$

سلفی (پس فاز)

خازنی (پیش فاز)

ج)  $P_s$  کل حتماً از رابطه فیثاغورث حساب می شود.

$$P_s \text{ کل} = \sqrt{(\sum P_e)^2 + (\sum P_d)^2}$$

د) ضریب قدرت کل شبکه نسبت توان اکتیو به توان ظاهری هر مدار ضریب قدرت آن می باشد

که با  $\cos \phi$  نشان می دهیم.

$$\cos \phi \text{ کل شبکه} = \frac{\sum P_e}{P_s \text{ کل}}$$

### ۱-۱۰-۲- حل تمرین شماره ۷ صفحه ۷۴ کتاب درسی

در یک شبکه الکتریکی دو مصرف کننده با مشخصات زیر وجود دارند.

بار شماره ۱:

$$P_{e1} = 5 \text{ kw}, \cos \varphi = 0.8$$

بار شماره ۲:

$$P_{d2} = 2 \text{ k} \cdot V \cdot A \cdot R, P_{e2} = 2\sqrt{3} \text{ kw}$$

(الف)

هدف: رسم مثلث توان برای هر یک از بارها

بار شماره ۱:

برای رسم توان مثلث نیاز به توان حقیقی و توان غیر مؤثر و توان ظاهری داریم.

گام ۱) محاسبه توان ظاهری مدار

$$P_e = P_s \cos \varphi, P_{s1} = \frac{P_e}{\cos \varphi} = \frac{5}{0.8} = 6.25 \text{ V} \cdot A$$

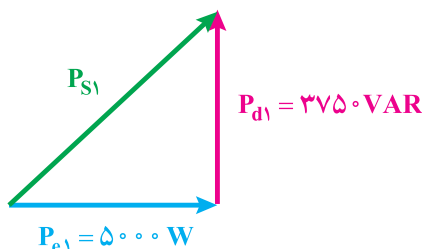
گام ۲) محاسبه توان غیر مؤثر

—  $\sin \varphi$  لازم برای محاسبه توان غیر مؤثر به صورت زیر قابل محاسبه است.

$$P_{e1} = 5 \text{ kw}, \cos \varphi = 0.8$$

$$(\sin \varphi)^2 = 1 - (\cos \varphi)^2, \sin \varphi = \sqrt{1 - (\cos \varphi)^2} = \sqrt{1 - 0.8^2} = 0.6$$

$$P_{d1} = P_s \sin \varphi = 6.25 \times 0.6 = 3.75 \text{ VAR}$$



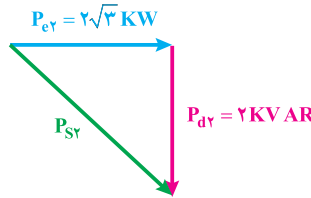
یادآوری

$$\begin{cases} \sin \varphi = 0.6 \rightarrow \cos \varphi = 0.8 \\ \cos \varphi = 0.8 \rightarrow \sin \varphi = 0.6 \end{cases}$$

بار شماره ۲ :

برای رسم مثلث توان نیاز به توان حقیقی و توان غیر مؤثر و توان ظاهری داریم.  
گام ۱) با توجه به داده‌های مسئله فقط نیاز به محاسبه توان ظاهری مدار داریم.

$P_{S1} = \sqrt{P_{e2}^2 + P_{d2}^2} = \sqrt{(2\sqrt{3})^2 + 2^2} = \sqrt{16} = 4 \text{KV.A}$   $\phi < 90^\circ$  پیش فاز  
گام ۲) با توجه به اینکه بار پیش فاز است، توان غیر مؤثر در جهت پایین است (قسمت منفی محور Xها) و مثلث توان به صورت زیر است.



(ب)

هدف : محاسبه ضریب قدرت کل شبکه

گام ۱) محاسبه کل توان حقیقی مدار، که لازم است برآیند دو توان حقیقی ایجاد شده از دو بار که در یک جهت محور Xها هستند را به دست آورد.

$$P_e = P_{e1} + P_{e2} = 5 + 2\sqrt{3} = 8.461 \text{KW}$$

گام ۲) محاسبه کل توان غیر مؤثر مدار که لازم است تفاضل دو توان غیر مؤثر ایجاد شده از دو بار که در جهت مختلف محور Xها می‌باشند را به دست آورد.

$$P_d = P_{d1} + P_{d2} = 3/75 - 2 = 1/75 \text{ V.A.R}$$

گام ۳) محاسبه کل توان ظاهری مدار

$$P_s = \sqrt{P_e^2 + P_d^2} = \sqrt{8.461^2 + 1/75^2} = 8.64 \text{ V.A}$$

گام ۴) محاسبه اختلاف فاز بین ولتاژ و جریان

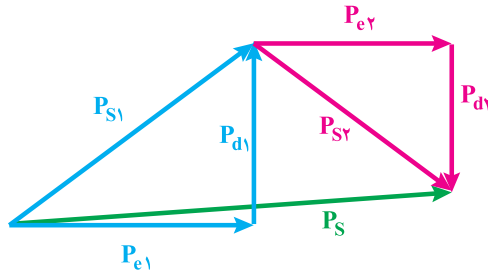
— برای این کار باید از توان حقیقی کل و توان ظاهری کل استفاده شود.

$$\tan \phi = \frac{P_d}{P_e} = \frac{1/75}{8.461} = 0.012 \quad \phi = \tan^{-1}(0.012) = 0.69^\circ$$

گام ۵) محاسبه ضریب توان کل به صورت زیر می‌باشد.

ضریب قدرت به معنی این است که چقدر از کل توان شبکه توان اکتیو است

به عبارت دیگر توان اکتیو شبکه چه سهمی از کل توان شبکه را به خود اختصاص می‌دهد. هرچه مقدار آن به یک نزدیک‌تر باشد نشان‌دهنده اهمی بودن رفتار بار است.



### ۲-۱۰-۲- حل تمرین شماره ۸ صفحه ۷۴ کتاب درسی

هدف: محاسبه ضریب توان کل

بار شماره ۱:  $P_{e1} = 100 \text{ W}$ ,  $P_{S1} = 100\sqrt{2} \text{ V.A}$

بار شماره ۲:  $P_{d2} = 40 \text{ V.A.R}$ ,  $P_{S2} = 40\sqrt{2} \text{ V.A}$

— باید توان حقیقی کل، توان ظاهری کل و توان غیر مؤثر کل را بیابیم.

گام ۱) محاسبه توان حقیقی کل

— ابتدا برای هر یک از بارها توان حقیقی را می‌یابیم و سپس برآیند آنها را محاسبه می‌کنیم.

$$P_{e1} = 100 \text{ W}$$

$$\sin \varphi_2 = \frac{P_{d2}}{P_{S2}} = \frac{40}{40\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2}}{2}, \quad \varphi = 45^\circ$$

$$P_{e2} = P_{S2} \cos \varphi_2 = 40\sqrt{2} \times \frac{\sqrt{2}}{2} = 40 \text{ W}$$

$$P_e = P_{e1} + P_{e2} = 100 + 40 = 140 \text{ W}$$

گام ۲) محاسبه توان غیر مؤثر کل

برای هر یک از بارها توان غیر مؤثر را محاسبه کرده و سپس برآیند توان‌های غیر مؤثر هر یک از

بارها را برای یافتن توان غیر مؤثر کل می‌یابیم.

$$\cos \varphi_1 = \frac{P_{e1}}{P_{S1}} = \frac{100}{100\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2}}{2}, \quad \varphi_1 = 45^\circ$$



$$P_{d1} = P_{s1} \sin \varphi_1 = 100 \cdot \sqrt{2} \times \frac{\sqrt{2}}{2} = 100 \text{ V.A.R}$$

به دلیل اینکه بار اول پس فاز و بار دوم پیش فاز می باشد جهت توان های غیر مؤثر هریک از بارها در خلاف دیگری است و برای محاسبه توان غیر مؤثر کل باید تفاضل توان ها را بیابیم.

$$P_d = P_{d1} + P_{d2} = 100 - 40 = 60 \text{ V.A.R}$$

**گام ۳)** با توجه به توان های غیر مؤثر کل و توان حقیقی کل در قسمت های قبل توان ظاهری کل را می یابیم.

$$P_s = \sqrt{P_e^2 + P_d^2} = \sqrt{140^2 + 60^2} = 152 \text{ V.A}$$

**گام ۴)** با توجه به توان حقیقی کل و توان ظاهری کل  $\cos \varphi$  قابل محاسبه است.

$$\cos \varphi = \frac{P_e}{P_s} = \frac{140}{152} = 0.91$$

$$\varphi = \cos^{-1} 0.91 = 23^\circ$$